#### PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 04063442 A

(43) Date of publication of application: 28.02.92

(51) Int, Cl

H01L 21/52 H01L 21/68

(21) Application number: 02175816

(22) Date of filing: 02.07.90

(71) Applicant:

ROHM CO LTD

(72) Inventor:

NAGATA HIDEFUMI FUJI KAZUNORI

NAKAMURA NOBUYUKI KIMURA SHIGEKI

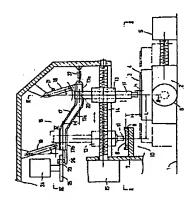
# (54) APPARATUS FOR ASSEMBLY OF SEMICONDUCTOR CHIP

# (57) Abstract:

PURPOSE: To increase a speed to supply semiconductor chips to a lead frame by forming space to insert an expansion sheet under a carrying rail and installing a reciprocator to lower a pick-up collet.

CONSTITUTION: The present invention includes an X-Y table 2 and a pick-up collet 11 reciprocated between above a carrying rail 9 and above an expansion sheet 4. The carrying rail 9 is arranged above the expansion sheet 4 and space 10, in which the expansion sheet 4 can be inserted, is formed under the carrying rail 9. The pick-up collet 11 is equipped with a reciprocator 16 to lift the collet 11 when moved from the expansion sheet 4 to the carrying rail 9 and lower the collet 11 when moved from the carrying rail 9 to the expansion sheet 4. Thereby the efficiency of work to supply semiconductor chips to a lead frame or a substrate remarkably improves and the size of the apparatus is reduced.

COPYRIGHT: (C)1992,JPO&Japio



;

# ⑩ 日本 国 特 許 庁 ( J P )

# 4-63442

# 公開特許公報(A)

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成 4年(1992) 2月28日

① 特許出願公開

H 01 L 21/52 21/68 Ŕ

9055-4M 8624-4M

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全6頁)

の発明の名称

半導体チップの組立装置

创特 **9**9 平2-175816

②出 平2(1990)7月2日

 $\mathbf{H}$ -12 @発 明 永

英 ф

京都府京都市右京区西院溝崎町21番地 京都府京都市右京区西院灘崎町21番地 ローム株式会社内 ローム株式会社内

眀 零 個発 @発 明 潘

+ 中 村

則 和 信 7

京都府京都市右京区西院溝崎町21番地

ローム株式会社内

@発 明 . . 木

产 樹

京都府京都市右京区西院溝崎町21番地 京都府京都市右京区西院溝崎町21番地

ローム株式会社内

の出 頭 一人

村 ローム株式会社

の代 理 弁理士 石井 暁夫 外1名

> 朗 細

# 1. 発明の名称

半導体チップの組立装置

# 2. 特許請求の範囲

(1). リードフレーム又は基板の搬送レールと、上 面にウエハを貼着したエキスパンドシートを平面 視において互いに直角に交わる二つの方向に移動 するためのXYテーブルと、前記搬送ラインの上 方と前記エキスパンドシートの上方との間を往復 動するピックアップコレットとから成り、前記撽 送レールを、前記エキスパンドシートより高い部 位に配設して、この搬送レールの下方に前記エキ スパンドシートが入り込むことができるようにし た空間部を形成する一方、前記ピックアップコレ ットに、エキスパンドシートから搬送レールへの 移動中において当該ピックアップコレットを上昇 動し、搬送レールからエキスパンドシートへの移 動中において当該ピックアップコレットを下降動 するようにした上下動手段を設けたことを特徴と する半導体チップの組立装置。

# 3. 発明の詳細な説明

#### [産業上の利用分野]

本発明は、エキスパンドシートの上面において ウエハより細かくブレイクされた半導体チップを、 リードフレーム又は基板等における所定の箇所に 一個ずつ移送供給するようにした組立装置に関す るものである。

# 〔従来の技術〕

従来、この種の装置は、ウエハを貼着したエキ スパンドシートを、リードフレームの側方の部位 に略同一平面状に配設して、このエキスパンドシ ートを、互いに直角に交わるX方向とY方向との 二つの方向に移動するXYテーブルに装着する一 方、その上方に、ピックアップコレットを、前記 エキスパンドシートと、前記リードフレームとの 間を往復動するように配設して、このピックアッ プコレットによって、前記エキスパンドシートの 上面における半導体チップを、リードフレームの 所定箇所に一個ずつ移送供給するように 成して いる (例えば、実開昭 5 7 - 1 1 0 9 4 3 号公報)。

# (発明が解決しようとす 題)

しかし、この従来の装置において、エキスパン ドシートの上面にウエハにおける絵ての半導体チ ップをピックアップコレットによって吸着できる ようにするためには、前記エキスパンドシートを、 X方向とY方向との両方に、当該エキスパンドシ ートにおけるウエハの直径よりも大きい距離だけ 移動するように構成することが必要で、このこと を可能するには、前記エキスパンドシートと前記 リードフレームとの間に、平面視において前記ウ エハの直径に対応する寸法の空間部を明けるよう にしなければならず、従って、前記ピックアップ コレットにおける水平方向への移動ストロークが 長くなり、ひいては、ピックアップコレットをリ ードフレームとエキスパンドシートとの間を往復 移動することに要する時間が長くなるから、エキ スパンドシートにおける半導体チップをリードフ レームに対して供給する速度が遅くて、組立能率 が低いのであった。

しかも、前記エキスパンドシートと前記リード

おいて当該ピックアップコレットを上昇動し、脱 送レールからエキスパンドシートへの移動中において当該ピックアップコレットを下降動するよう にした上下動手段を設ける構成にした。

#### [発明の作用・効果]

を、XYテーでは、 を、XYテーでに、 がといったに、 がといったに、 がといったができょうに、だいないで、 がいったが、はいれて、 がいったが、できょうに、 がいたこと、、 がいたこと、、 がいたこと、できないが、 がいたこと、できないが、 がいたこと、できないが、 がいたできないが、 がいたこと、できないが、 がいたできないが、 がいただないが、 がいたできないが、 にいたできないが、 にいたでは、 にいたではないが、 にいないが、 にいないが、

しかし、搬送レールをエキスパンドシートより 高い部位に配投したことに伴って、ピックアップ フレームと に平面視において空間部を明ける ことは、装置の幅寸法が増大するから、装置の大 型化を招来するのである。

本発明は、エキスパンドシートにおける半導体 チップをリードフレームに対して移送供給する場合における速度を向上すると共に、装置の小型化 を図ることを技術的課題とするものである。

#### (課題を解決するための手段)

コレットを、前記搬送ラインとエキスパドンとというに構成がした。 意だけ上下動することに構成がしたのだったではないが、このピックで、前記搬中にカールのではないが、このでは後期中にカールというによりにより、が記してカーとというには、カールと

従って本発明によると、XYテーブルに装着したエキスパンドシートにおける各半導体チップを、リードフレーム又は基板等に対して一個ずつ供給することの作業能率を大幅に向上することができる一方、搬送レールの下方に、エキスパンドシートが入り込むように構成したことによって、装置の幅寸法を狭くできるから、装置の小型化を図ることができる効果を有する。

# 〔実施例〕

以下、本発明の実施例を図面について説明する

・図において符号1は機台を、ことは前記数と1の上面に配数したXYテープを示し、数XXキテープル2には、上面にウエハ3を貼着けらられて、上面にウエハ3を貼着けらられて、上面にウエハ2には、前記エキスパンドシート4が、水平の状態で配工キスパンドシート4を、平面視においてX軸の方向に移動機構5と、下がシート4を、平面視において前記X軸とでいる。

前記機台1から立設したフレーム7には、リードフレーム8を水平状態の下でその半導体チップ 取付け部8aの間隔で矢印Aの方向に搬送ガイド するための搬送レール9が取付けられている。

この場合、前記搬送レール 9 を、前記エキスパンドシート 4 の上面より高い部位に設けて、この 搬送レール 9 の下方に、前記エキスパンドシート 4 が入り込むことができるようにした空間部 1 0 を形成する。

符号11は、前記エキスパンドシート4の上面

7 に対して当該ガイドレール 1 7 の長手方向に揺 動自在に支持する左右一対のリンク18,19と から成り、このガイドレール17に、前記ピック アップコレット11の上端に固着したコロ20を **掲動自在に嵌まり係合する一方、前記ガイドレー** ル17を、その両端を水平部17a.17bにし、 この両水平部 1 7 a. 17 b の中間において前記 エキスパンドシート4から前記リードフレーム8 に向かって、エキスパンドシート4の上面からり ードフレーム 8 の上面までの高さ寸法 H と同じ寸 法 H だけ斜め上向きに屈曲した傾斜部 17 c を設 けた形態にすることにより、前記往復動ヘッド1 3の往復動中において、前記ピックアップコレッ ト11を、前記傾斜部17cにてエキスパンドシ ート4の上面からリードフレーム8の上面までの 高さ寸法Hと同じ寸法Hだけ上下動するように構 ・成する。

前記ガイドレール17の一端には、前記両リンク18、19のうち一方のリンク18がストッパー21に対して傾斜状態で接当するように付勢す

にウエハ3におけます。 であるようにして、クアップコレットを示し、 該ピックアップコレット 1 1 は、前記フレーム 7 に対して機軸 1 2 等を介して水平方向に往復移動 に自在に取付けた往復動ヘッド部材 1 3 に、上下 方向に移動自在に支持されている。

前記往復動ヘッド13に、前記フレーム7に水 平横向きに軸支したねじ軸14を螺合して、この ねじ軸14を、往復動用パルスモータ(ステップ モータ)15にて正逆回転することにより、前記 ピックアップコレット11を、前記エキスパンド シート4の上方の部位と、前記リードフレーム8 の上方の部位との間を往復動するように構成する。

そして、前記往復動ヘッド13の上方に、当該 往復動ヘッド13における往復動中において前記 ピックアップコレット11を上下動するための上 下動手段16を設ける。

すなわち、この上下動手段 1 6 は、前記往復動 ヘッド 1 3 の往復動の方向に沿って延びるガイド レール 1 7 と、該ガイドレール 1 7 を、フレーム

る引張りばね22を係着し、また、前記ガイドレ23を設け、このではピン23を設け、このテップモにはピン2分を、ピックアップ用バルスモータ(円発を、前記がより、一クの出力をはまり、「日本の一方のはでは、前記ピックアップコント11を数小高さいたのち上昇するように構成する。

この構成において、ピックアップコレット11 を備えた往復動ヘッド13が、エキスパンドシート4の上方の部位にあるとき、ピックアップ用パルスモータ24における適宜角度  $\theta$  の揺動回転によって、ピックアップコレット11がエキスパンドシート4に向かって数小高さ寸法トだけ下降したのち上昇することにより、エキスパンドシート4の上面におけるウエハ3における一つの半導体 チップ 3 a を、ピックア コレット 1 1 にてピックアップする。

すると、前記ピックアップコレット11を備え た往復動ヘッド13を、往復動用パルスモータ1 5の回転によって、第1図に二点鏡線で示すよう に、搬送レール9におけるリードフレーム8の 財命において、この往復動へッド13に設けたじ ックアップコレット11が、ガイドレール17に おける傾斜部17cによるガイドによって、より スパンドシート4の上面からリードフレーム8の 上面までの高さ寸法Hと同じ寸法Hだけ上昇動す

このようにして、ピックアップコレット11が リードフレーム8の上方の部位に移動すると、ピックアップ用パルスモータ24における適宜角度 の揺動回転によって、ピックアップコレット1 1がリードフレーム8に向かって微小高さ寸法ト だけ下降したのち上昇することにより、当該ピックアップコレット11にて吸着していた半導体チ

方に、前記エキスパンドシート4が、第1図に二点鎖線で示すように、入り込むことができるようにした空間部10を形成したことにより、前記往復動ヘッド13、つまりピックアップコレット1.1における水平方向に往復動のストロークしを、搬送レール9とエキスパンドシート4とを、従来のように、略同一平面状に配設する場合よりも短縮することができるのである。

なお、前記した実施例によると、ピックアップ 用パルスモータ24によるピックアップコレット 11の数小高さ寸法トを、前記ピックアップ用パルスモータ24における回転角度8の増減にった。 ではまた、調節で対して、空径のではおけるるのではいから、また、前記ピックアップコレット111のであり、また、前記ピックアップコレット111のでは、前にはない、この往復動の左右の半導体がであり、エキスパンドシート4からの半導体が、プ3aのピックでは置、の供給位置、つまりエキスパンドシート4からの半導体が、プ3aの供給です。 ップ3aを、サードフレーム8における半導体チップ取付け部8aに供給載置する。

この場合において、リードフレーム 8 に対する 搬送レール 9 を、前記エキスパンドシート 4 の上 面より高い部位に設けて、この搬送レール 9 の下

い精度で調節することが、当該パルスモータ 15の回転数の増減によって、至極容易にできるのである。

更にまた、前記実施例は、半導体チップ3aを、リードフレーム8に対して供給する場合を示したが、本発明は、これに限らず、搬送レール9に沿って移送される基板に対して半導体チップ3aを供給する場合にも適用できることは言うまでもない。

## 4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の実施例を示し、第1図は縦断正面図、第2図は第1図のⅡ~Ⅱ平面図、第3図は第1図のⅢ~Ⅲ視断面図、第4図は第1図のⅣ~Ⅳ視断面図である。

1 ···· 機合、 2 ···· X Y テーブル、 3 ···· ウエハ、 3 a ···・ 半導体チップ、 4 ··· エキスパンドシート、 7 ···· フレーム、 8 ···· リードフレーム、 8 a ···・ 半導体チップ取付け部、 9 ···・ 搬送レール、 1 0 ···· 空間部、 1 1 ···· ピックアップコレット、 1 2 ···· 機軸、 1 3 ···· 往復動ヘッド、 1 ····

4···· ねじ 触、『5··· 在復動 16··· 上下動手段、17··· ガイドレール、1 8,19··· リンク、20··· コロ、21··· ス トッパー、22··· 引張りばね、23··・ピン、 24··・ピックアップ用パルスモータ、25··・ クランク円盤。

特許出願人 ローム 株式会社

 代理人
 弁理士
 石
 井
 暁
 夫

 代理人
 弁理士
 東
 野
 正

